



## Tauchroboter „Crawfish“

ROV & Crawler

*Crawfish an Land /  
An Gründungspfeiler in der Ostsee*

### Technische Merkmale des Prototyps:

- Unterwassereingriffe mit wenigen Millimetern Präzision
- Einzelradantrieb für exakte Manövrierbarkeit auf Unterwasserbauwerken
- Pendelachse für sicheren Kontakt auf gekrümmten Oberflächen
- Nachgiebige, additiv gefertigte Räder
- Nutzlastsektion: 26 cm x 20 cm x 10 cm
- Spannungsversorgung (14,8 V) und Datenanschluss (Ethernet) für Nutzlast
- Universelle Aluminium-Profilschienen für Nutzlastbefestigung
- Flexibel positionierbare Kamera für Eingriffsüberwachung
- Teilautomatisiertes Andocken an Objektoberflächen
- Ohne Kran handhabbar, Fahrzeugmasse von 22 kg
- Abmessungen (L x B x H): (54 x 60 x 54) cm
- Maximale Anpresskraft von 90 N
- Akkulaufzeit im Eingriffsbetrieb etwa 25 min (bei 50 N Anpresskraft)
- Akkulaufzeit im Observationsbetrieb (freischwebend) über 60 min
- Tauchtiefe: 50 m

### Bisherige Anwendungen:

- Unterwasserauftrag einer Korrosionsschutzfarbe
- Rissdetektion in Offshore-Gründungen mithilfe von Ultraschallsensorik

### Kontakt:

Fraunhofer Smart Ocean Technologies SOT  
Alter Hafen Süd 6, 18069 Rostock

Internet: [www.smart-ocean.fraunhofer.de](http://www.smart-ocean.fraunhofer.de)

E-Mail: [info@sot.fraunhofer.de](mailto:info@sot.fraunhofer.de)